



บันทึกการปฐมนิเทศ

ชื่อครูผู้สอน นายจิตติชัย บุญทศ

1. รายละเอียดวิชา

1.1 ชื่อรายวิชา หุ่นยนต์อุตสาหกรรม (Industrial Robot)

รหัสวิชา 30105-2007

จำนวน.....3.....หน่วยกิต

เวลาเรียน 5 ชั่วโมง/สัปดาห์

เวลาเรียนทั้งสิ้น 72 ชั่วโมง/ภาคเรียน

1.2 จุดประสงค์รายวิชา

1. รู้และเข้าใจหลักการควบคุมหุ่นยนต์อุตสาหกรรมเบื้องต้น
2. มีทักษะการใช้อุปกรณ์ควบคุมหุ่นยนต์ ในการเขียนและทดสอบโปรแกรมควบคุมหุ่นยนต์ การเลือกใช้เครื่องมือสำหรับ ถอด ประกอบ ติดตั้งอุปกรณ์ และทดสอบชิ้นส่วนทางกลและทางไฟฟ้า
3. มีเจตคติและกิจนิสัยที่ดีในการทำงานด้วยความละเอียดรอบคอบ ปลอดภัย ปฏิบัติงานด้วยความเป็น ระเบียบ สะอาด ตรงต่อเวลา มีความซื่อสัตย์ รับผิดชอบและรักษาสภาพแวดล้อม
4. สามารถระบุและแก้ไขปัญหาที่เกิดขึ้นกับหุ่นยนต์อุตสาหกรรมตามคู่มือ

1.3 คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาและปฏิบัติเกี่ยวกับสัญลักษณ์ ความปลอดภัยตามคู่มือ การใช้งาน ตรวจสอบสถานะความพร้อมของ ระบบ หุ่นยนต์ตามรายการเอกสารที่กำหนด ระบบหยุดฉุกเฉิน อุปกรณ์ควบคุมหุ่นยนต์ (Programming Pendant) รูปแบบการเคลื่อนที่ การใช้อุปกรณ์เขียนโปรแกรม ชุดคำสั่งในการสั่งงานหุ่นยนต์ เขียนโปรแกรมควบคุม ทดสอบการทำงานของ โปรแกรมควบคุมหุ่นยนต์ เลือกใช้เครื่องมือทางไฟฟ้า เครื่องมือ ทางกล ตรวจสอบระบบความปลอดภัยทางไฟฟ้าและ ระบบความปลอดภัยทางกลระบบงานหุ่นยนต์ ใช้เครื่องมือทางกล ขั้นตอนการตรวจสอบด้วยเครื่องมือทางกลและ รายงานผล จำแนกระดับความสำคัญ ของปัญหา สาเหตุในการเกิด error message ความผิดปกติที่มาจากระบบบริการ แก้ไขและปฏิบัติ ตามขั้นตอนการแก้ไข error message จากจากคู่มือใช้งานหุ่นยนต์

2. แหล่งค้นคว้าเพิ่มเติม

2.1 ชื่อหนังสือ

- หุ่นยนต์อุตสาหกรรม โดย บุญธรรม ภัทราจารกุล

2.2 ชื่อ web site

www.youtube.com ช่องมหาวิทยาลัยสุโขทัยธรรมมาราช

3. สื่อการสอน

- เครื่องขยายเสียง พร้อมไมโครโฟน
- เครื่องฉายภาพ
- คอมพิวเตอร์
- สื่อ PowerPoint

-สื่อ อุปกรณ์จริง

4. เกณฑ์การวัดผลประเมินผล

ทดสอบ 20 คะแนน แฟ้มสะสมงาน 10 คะแนน ลักษณะนิสัย 20 คะแนน ภาระงาน 50 คะแนน รวมทั้งสิ้น 100 คะแนน

ลงชื่อ.....ครูผู้สอน
(นายจิตติชัย บุญทศ)

ลงชื่อ.....ผู้ตรวจ
(นายเชิดศักดิ์ คำสุนันท์)
หัวหน้างานวัดผลและประเมินผล

ลงชื่อ.....ผู้ตรวจ
(นางยุพาวดี ศิริปรีดิ์)
รองผู้อำนวยการฝ่ายวิชาการ

หมายเหตุ ส่งที่ฝ่ายวิชาการ สัปดาห์ที่ 2 ของการเปิดภาคเรียน